



EUROTRONIC

LA INNOVACIÓN ESTÁ EN NUESTRO ADN

Gama STAR TRONIC BIDI



Final de carrera
mecánico



Protocolo
bidireccional



Control vía radio

Ø35mm

Star Tronic BIDI 6/28
Star Tronic BIDI 10/17

Ø45mm

Star Tronic BIDI 20/15
Star Tronic BIDI 30/15
Star Tronic BIDI 50/12

STAR TRONIC BIDI

Los motores STAR TRONIC BIDI están Equipados con un final de carrera mecánico de regulación progresiva por varilla. incorporan un receptor de radio bidireccional a 433,92MHz.

Ø35 mm



Ø45 mm



- Final de carrera mecánico con regulación progresiva por varilla.
- Cabeza con orificio central de 12mm para montaje en cajón monoblock.
- para eje de Ø50, Ø56, Ø60, Ø70 y Ø78mm.
- Receptor de radio bidireccional.

STAR TRONIC BIDI

Características técnicas

Modelo	Par nominal	Velocidad	Alimentación	Potencia nominal	Amperaje	Tiempo de trabajo	NºMax rotaciones	Grado de protección	Medida largo	Peso Max.
6/28	6 Nm	28 rpm	230v 50hrz	121 W	0.53 A	4 min	30	IP 44	445 mm	9,5 Kg
10/17	10 Nm	17 rpm	230v 50hrz	121 W	0.53 A	4 min	30	IP 44	445 mm	12 Kg
20/15	20 Nm	15 rpm	230v 50 hrz	145 W	0.64 A	4 min	23	IP 44	622mm	32 Kg
30/15	30 Nm	15 rpm	230v 50hrz	145 W	0.64 A	4 min	23	IP 44	667mm	48 Kg
50/12	50 Nm	12 rpm	230v 50hrz	205 W	0.89 A	4 min	23	IP 44	667mm	80 Kg

Referencias:

Ø35 mm

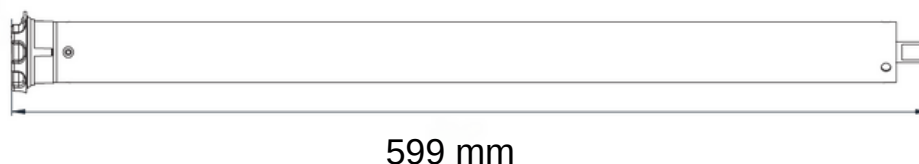
6/28 90.335.006 BI
10/17 90.335.010 BI

Ø45 mm

20/15 90.345.020 BI
30/15 90.345.030 BI

50/12 90.345.050 BI

Medidas Ø35mm

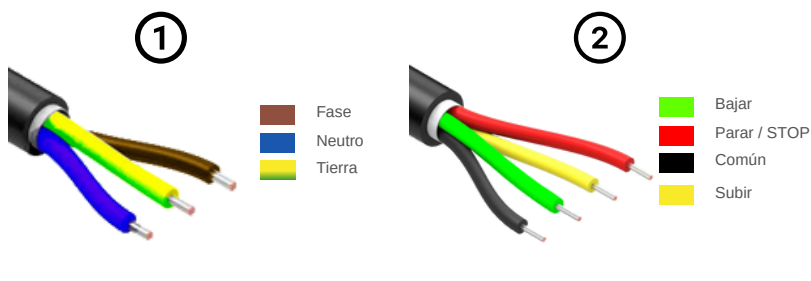


Medidas Ø45mm

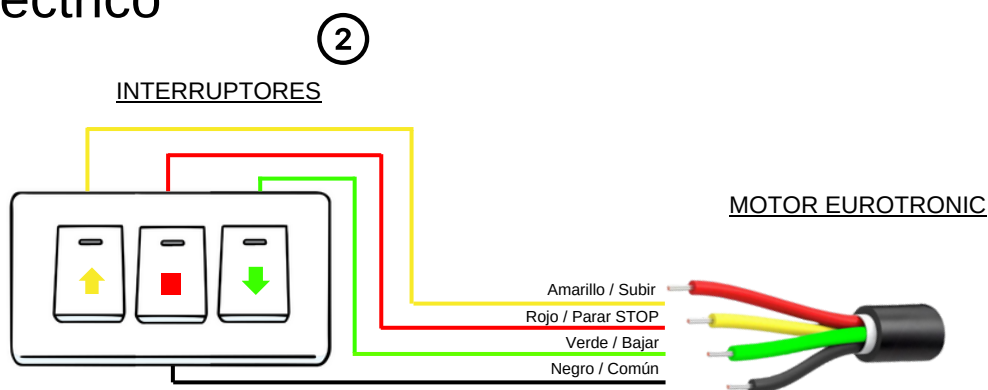


STAR TRONIC BIDI

Cables del motor



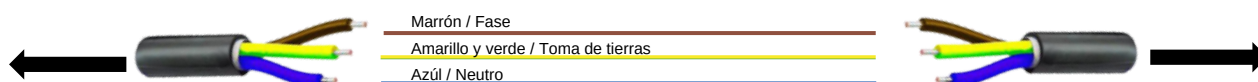
Esquema eléctrico



CORRIENTE ALTERNA

①

MOTOR EUROTRONIC



Compatible con:



Kumo wave



Mando KIK



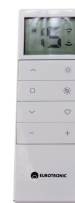
Kikwalll



Veleta NOX solar



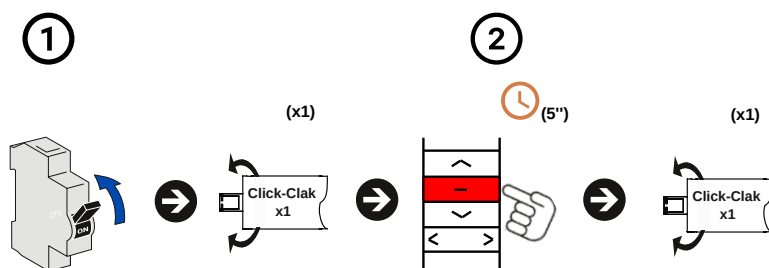
KIK move



KIK SUN

INSTRUCCIONES:

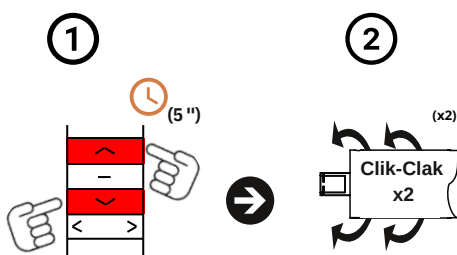
Enlazar el primer emisor:



Procedimiento:

1. Dar corriente.
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1).
3. Pulse **(STOP)** en el mando a distancia a grabar durante cinco segundos.
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1).

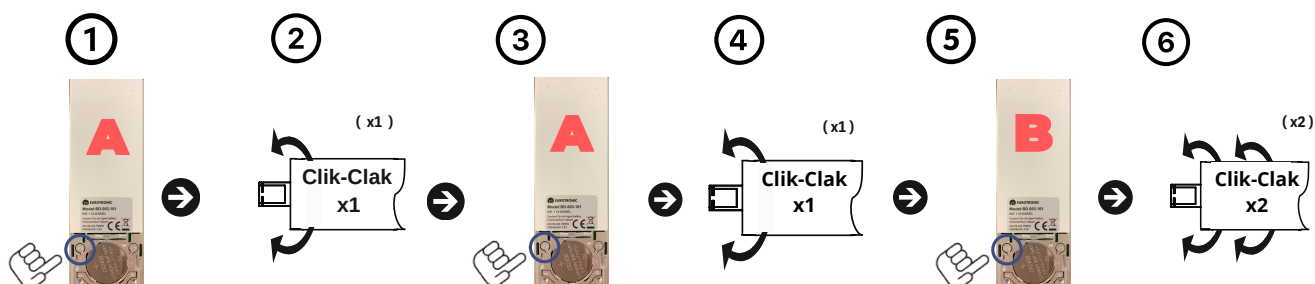
Cambio de dirección:



Procedimiento:

1. Pulse en el mando el **botón de subida y bajada** a la vez durante **5 segundos (5'')**.
2. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2).

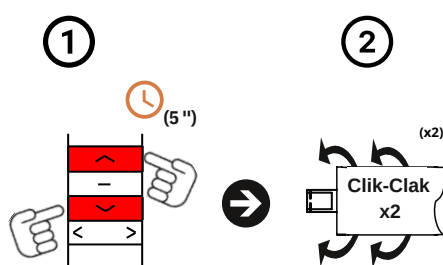
Enlazar / eliminar un emisor adicional:



Procedimiento:

1. Pulse el botón **(P2)** ubicado detrás del emisor ya enlazado **(A)**.
2. El motor hará un **CLICK-CLACK (x1)** y un **pitido (x1)**.
3. Volveremos a pulsar el botón **(P2)** del mismo emisor **(A)**.
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
5. A continuación, pulse el botón de **(P2)** del nuevo emisor **(B)** para confirmar.
6. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).
7. El emisor adicional estará enlazado.

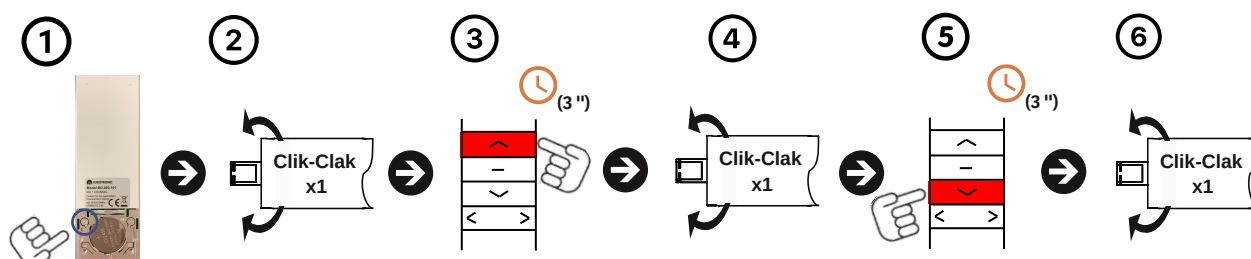
Cambio de dirección:



Procedimiento:

1. Pulse en el mando el **botón de subida y bajada** a la vez durante **5 segundos (5")**.
2. El motor hará dos "**CLICK-CLACK**" (x2).

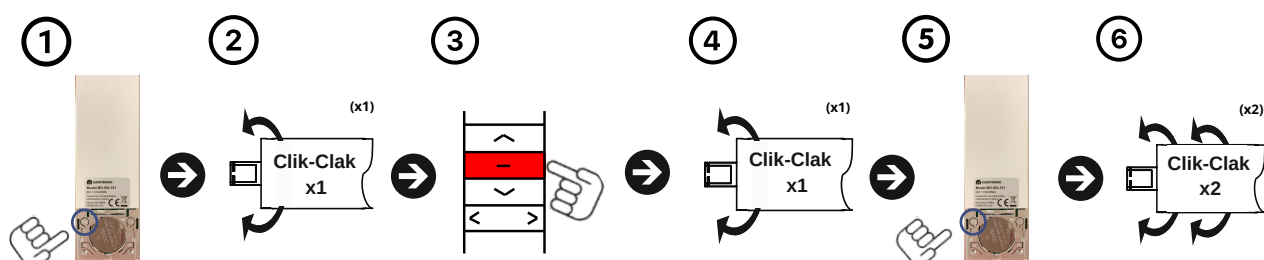
Activar / desactivar movimiento por impulsos



Procedimiento:

1. Pulse el botón **(P2)**, de un emisor ya grabado, ubicado en la parte trasera.
2. El motor hará un **"CLICK-CLACK"** (x1) y un **pitido** (x1).
3. A continuación pulsaremos el **botón Subir** durante **3 segundos**.
4. El motor hará un **"CLICK-CLACK"** (x1) y un **pitido** (x1).
5. A continuación pulsaremos el **botón bajar** durante **3 segundos**.
6. El motor hará un **"CLICK-CLACK"** (x1) y un **pitido** (x1).

Eliminar todos los emisores / modo fabrica



Procedimiento:

1. Pulse el botón **(P2)**, de un emisor ya grabado, ubicado en la parte trasera.
2. El motor hará un **"CLICK-CLACK"** (x1) y un **pitido** (x1).
3. A continuación pulsaremos el botón central **(STOP)**.
4. El motor hará un **"CLICK-CLACK"** (x1) y un **pitido** (x1).
5. Volveremos a pulsar el botón de **(P2)** para confirmar.
6. El motor hará dos **"CLICK-CLACK"** (x2) y tres pitidos (x3).



<https://www.eurotronic-europe.com>

C/Pica d'Estats, 108-118
Polígono Industrial Sant Isidre 08272
Sant Fruitós de Bages (Barcelona)
ESPAÑA

pedidos@eurotronic-europe.com
Tel: +34 932 420 108

Síguenos en las redes sociales:

